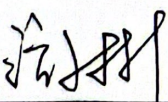
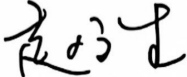


2025 杭州电子科技大学本硕博一体化选拔
教授推荐信

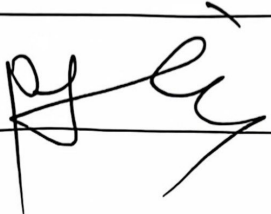
学号	21042333	姓名	章扬	政治面貌	共青团员
所在学院	电子信息学院	专业名称	电子信息工程		
何时、何地受过何种奖励或处分	2021-2022 学年第一学期优秀学生三等奖学金 2021-2022 学年第二学期优秀学生三等奖学金 2022-2023 学年第一学期优秀学生二等奖学金 2022-2023 学年第二学期优秀学生一等奖学金 2022-2023 学年三好学生 2022-2023 学年优秀学生干部 2023-2024 学年第一学期优秀学生二等奖学金				
竞赛科研状况如下： 2023 年全国大学生电子设计竞赛 本项目制作了一个运动目标控制与自动追踪系统。该系统包含模拟目标运动的红色光斑位置控制系统，以及用于指示自动追踪的绿色光斑位置控制系统。作为项目的队长，我主要负责视觉识别方案的设计，以及通过 MCU 串口 DMA 传输坐标数据并拟合成 PWM 信号的方案设计。 2024 年美国大学生数学建模竞赛 本项目建立了风险评估模型与灾害预测模型，在保险公司的风险和收益之间找到平衡，以确保保险公司的长期运营和房产所有者的利益。同时也制定了对自然灾害频发地区制定保险投放策略。作为项目的队长，我主要负责将马尔科夫链和 LSTM 相结合对时间序列进行多因素的预测工作，同时也撰写了部分英文报告。 2024 年大学生电子设计竞赛嵌入式系统专题邀请赛 本项目基于 Intel N97 主控的 Linux 系统，采用 MVSnet 技术实现智能三维重建。系统结合了 MVSnet 和 COLMAP 结构从运动技术，实现高完整度的三维重建，具有创新性和实用性。作为项目的队长，主要负责模型的算法优化，包括双分支几何网络和概率体嵌入的方法。同时利用 OpenVINO 工具进行模型推理以及优化并行计算和内存管理。 2024 年发表期刊电子制作《基于图像识别的目标控制与追踪系统设计》—— 1/1 2024 年发表期刊电子制作《基于麦克纳姆轮的智能搬运机器人》—— 1/3 2024 年发表期刊电子制作《基于 OpenMV 的运动目标控制与自动追踪系统》—— 2/2 2024 年发表实用新型专利“一种信号发生器”—— 1/3 综上所述，章扬同学达到申请本硕博连读的基本条件，具有科研潜力，现推荐章扬同学参加 2025 年本硕博一体化选拔！					
推荐人签名				2024 年 9 月 3 日	

2025 杭州电子科技大学本硕博一体化选拔
教授推荐信

学号	21042333	姓名	章扬	政治面貌	共青团员
所在学院	电子信息学院	专业名称	电子信息工程		
何时、何地受过何种奖励或处分	2021-2022 学年第一学期优秀学生三等奖学金 2021-2022 学年第二学期优秀学生三等奖学金 2022-2023 学年第一学期优秀学生二等奖学金 2022-2023 学年第二学期优秀学生一等奖学金 2022-2023 学年三好学生 2022-2023 学年优秀学生干部 2023-2024 学年第一学期优秀学生二等奖学金				
竞赛科研状况如下： 2023 年全国大学生电子设计竞赛 本项目制作了一个运动目标控制与自动追踪系统。该系统包含模拟目标运动的红色光斑位置控制系统，以及用于指示自动追踪的绿色光斑位置控制系统。作为项目的队长，我主要负责视觉识别方案的设计，以及通过 MCU 串口 DMA 传输坐标数据并拟合成 PWM 信号的方案设计。 2024 年美国大学生数学建模竞赛 本项目建立了风险评估模型与灾害预测模型，在保险公司的风险和收益之间找到平衡，以确保保险公司的长期运营和房产所有者的利益。同时也制定了对自然灾害频发地区制定保险投放策略。作为项目的队长，我主要负责将马尔科夫链和 LSTM 相结合对时间序列进行多因素的预测工作，同时也撰写了部分英文报告。 2024 年大学生电子设计竞赛嵌入式系统专题邀请赛 本项目基于 Intel N97 主控的 Linux 系统，采用 MVSnet 技术实现智能三维重建。系统结合了 MVSnet 和 COLMAP 结构从运动技术，实现高完整度的三维重建，具有创新性和实用性。作为项目的队长，主要负责模型的算法优化，包括双分支几何网络和概率体嵌入的方法。同时利用 OpenVINO 工具进行模型推理以及优化并行计算和内存管理。 2024 年发表期刊电子制作《基于图像识别的目标控制与追踪系统设计》 —— 1/1 2024 年发表期刊电子制作《基于麦克纳姆轮的智能搬运机器人》 —— 1/3 2024 年发表期刊电子制作《基于 OpenMV 的运动目标控制与自动追踪系统》 —— 2/2 2024 年发表实用新型专利“一种信号发生器” —— 1/3 综上所述，章扬同学达到申请本硕博连读的基本条件，具有科研潜力，现推荐章扬同学参加 2025 年本硕博一体化选拔！					
推荐人签名				2024 年 9 月 3 日	

2025 杭州电子科技大学本硕博一体化选拔

教授推荐信

学号	21042333	姓名	章扬	政治面貌	共青团员
所在学院	电子信息学院	专业名称	电子信息工程		
何时、何地受过何种奖励或处分	2021-2022 学年第一学期优秀学生三等奖学金 2021-2022 学年第二学期优秀学生三等奖学金 2022-2023 学年第一学期优秀学生二等奖学金 2022-2023 学年第二学期优秀学生一等奖学金 2022-2023 学年三好学生 2022-2023 学年优秀学生干部 2023-2024 学年第一学期优秀学生二等奖学金				
<p>竞赛科研状况如下：</p> <p>2023 年全国大学生电子设计竞赛</p> <p>本项目制作了一个运动目标控制与自动追踪系统。该系统包含模拟目标运动的红色光斑位置控制系统，以及用于指示自动追踪的绿色光斑位置控制系统。作为项目的队长，我主要负责视觉识别方案的设计，以及通过 MCU 串口 DMA 传输坐标数据并拟合成 PWM 信号的方案设计。</p> <p>2024 年美国大学生数学建模竞赛</p> <p>本项目建立了风险评估模型与灾害预测模型，在保险公司的风险和收益之间找到平衡，以确保保险公司的长期运营和房产所有者的利益。同时也制定了对自然灾害频发地区制定保险投放策略。作为项目的队长，我主要负责将马尔科夫链和 LSTM 相结合对时间序列进行多因素的预测工作，同时也撰写了部分英文报告。</p> <p>2024 年大学生电子设计竞赛嵌入式系统专题邀请赛</p> <p>本项目基于 Intel N97 主控的 Linux 系统，采用 MVSnet 技术实现智能三维重建。系统结合了 MVSnet 和 COLMAP 结构从运动技术，实现高完整度的三维重建，具有创新性和实用性。作为项目的队长，主要负责模型的算法优化，包括双分支几何网络和概率体嵌入的方法。同时利用 OpenVINO 工具进行模型推理以及优化并行计算和内存管理。</p> <p>2024 年发表期刊电子制作《基于图像识别的目标控制与追踪系统设计》—— 1/1 2024 年发表期刊电子制作《基于麦克纳姆轮的智能搬运机器人》—— 1/3 2024 年发表期刊电子制作《基于 OpenMV 的运动目标控制与自动追踪系统》—— 2/2 2024 年发表实用新型专利“一种信号发生器”—— 1/3</p> <p>综上所述，章扬同学达到申请本硕博连读的基本条件，具有科研潜力，现推荐章扬同学参加 2025 年本硕博一体化选拔！</p>					
推荐人签名				2024 年 9 月 3 日	